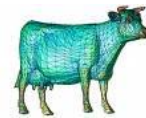




4 . Partição de Polígonos

Antonio L. Bajuelos
Departamento de Matemática
Universidade de Aveiro



Mestrado em Matemática e Aplicações



*"Imagination is more important
than knowledge"*

A. Einstein

Algumas motivações ...



- A *decomposição* de um polígono, ou de qualquer outra região, em partes mais simples é útil em muitos problemas.
- Tipos mais comuns: *triângulos*, *quadriláteros* ou *peças convexas*

Uma decomposição diz-se que é uma partição se as componentes dos sub-polígonos não se sobrepõem, excepto na sua fronteira. Se houver sobreposição de componentes, então dizemos que a decomposição é uma cobertura.

- A *partição de polígonos* é usada (por exemplo) na:
 - *Modelação de objectos em aplicações onde a geometria é importante*
 - *O reconhecimento de padrões*
 - *Compressão de dados*
 - *Processamento de imagens*

3

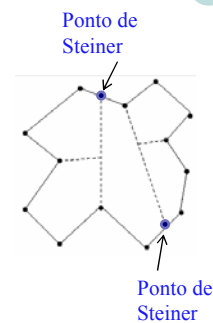
Algumas motivações ...



- *Classes de polígonos* úteis para a decomposição de polígonos:

- *convexos*
- *estrelados*
- *espirais*
- *monótonos*
- *triângulos*
- *quadrados*
- *rectângulos e trapézios*

- A decomposição em componentes mais simples, pode ser feita (ou não) com a introdução de vértices adicionais, aos quais chamamos *pontos de Steiner*
- O uso de *pontos de Steiner* tornar a decomposição do polígono mais complexa
- Em geral pretende-se que a decomposição seja minimal.
 - **Exemplo:** *Decompor o polígono num número mínimo de componentes*

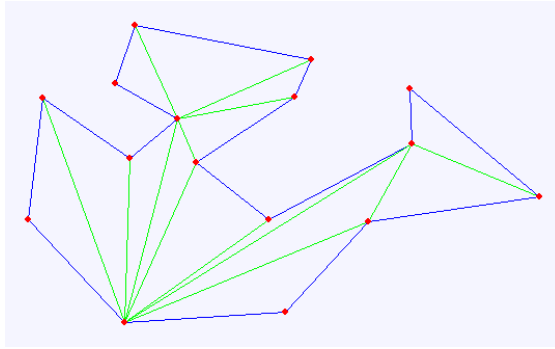


4

Triangulação de Polígonos: O Problema



- *Dado um polígono P , com n vértices, encontrar diagonais que particionem o polígono em triângulos.*
- Da definição da diagonal \Rightarrow uma diagonal *corta* um polígono simples em exactamente dois sub-polígonos.



5

Triangulação de Polígonos



*Será sempre possível encontrarmos
esta partição?*

Sim!!!



6

Triangulação de Polígonos: Existência



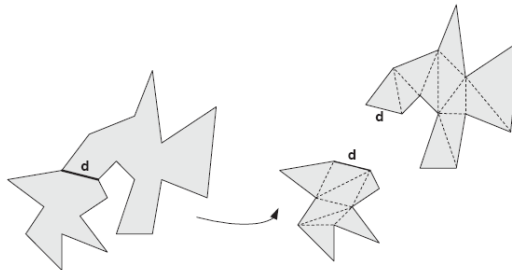
Teorema: (Triangulação de polígonos, Lennes, 1911)
Todo o polígono admite pelo menos uma triangulação

Prova:

Seja P um polígono simples. A prova é feita por indução sobre o número de vértices do polígono.

Se $n = 3$ o polígono é um triângulo ♦

Seja $n \geq 4$. Pelo lema de *Meister* todo o polígono com pelo menos 4 vértices possui uma diagonal, então P possui uma diagonal d . O segmento d particiona P em dois polígonos com menos do que n vértices; cada um tendo d como aresta.



7

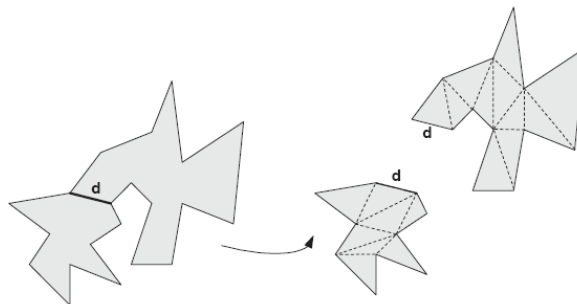
Triangulação de Polígonos: Existência



Teorema: (Triangulação de polígonos) *Todo o polígono admite pelo menos uma triangulação*

Prova (cont...):

Aplicando a hipótese indutiva temos que cada um desses polígonos pode ser triangulado. Logo, combinando as triangulações de cada um dos polígonos e d obtemos uma triangulação de P ♦



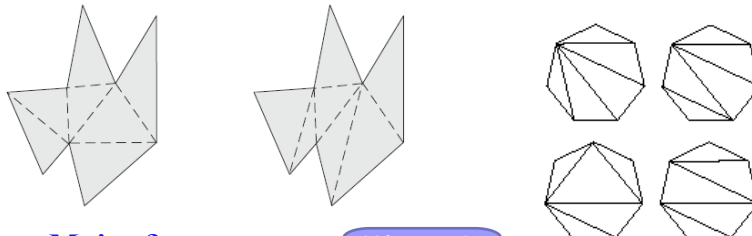
8



Triangulação de Polígonos: não é única

- A triangulação de um polígono pode não ser única.

□ **Exemplos:**



□ **Muitas?**

$$1 \leq T_n \leq \frac{1}{n-1} \binom{2n-4}{n-2}$$

Número de Catalan

$$T_n = \frac{1}{n-1} \binom{2n-4}{n-2}$$

número de triangulações de um polígono convexo com n vértices



Triangulação de Polígonos: Quantas?

- **Teorema:** (Número de triângulos de uma triangulação)
Qualquer triangulação de um polígono simples P com n vértices tem exactamente $n - 2$ triângulos.

Prova:

Consideremos uma diagonal qualquer.

Esta diagonal divide P em dois sub-polígonos, P_1 e P_2 com n_1 e n_2 vértices, respectivamente.

Cada vértice de P pertence exactamente a um dos dois sub-polígonos, excepto para os dois vértices que definem a diagonal, que pertence a ambos. Então, $n_1 + n_2 = n + 2$.

Pela indução, qualquer triangulação de P_1 tem $n_1 - 2$ triângulos o que implica que a triangulação de P tem $(n_1 - 2) + (n_2 - 2) = n - 2$ triângulos. ♦

Triangulação de Polígonos: Quantas?



■ Corolários:

- *Qualquer triangulação de um polígono simples P com n vértices tem exactamente $n - 3$ diagonais.*

Prova:

Imediata do teorema anterior ♦

- *A soma dos ângulos internos de um polígono de n vértices é $(n-2)\pi$*

Prova:

Pelo teorema anterior existem $(n-2)$ triângulos numa triangulação de um polígono com n vértices.

Cada triângulo contribui com π para a soma dos ângulos internos ♦

Triangulação de Polígonos: diagonais



Utilizando a definição de diagonal podemos provar facilmente que:

Lema: *Seja $P = \{v_0, v_1, \dots, v_{n-1}\}$ um polígono simples. Então o segmento de recta $s = v_i v_j$, $i \neq j$ é uma diagonal de P sse:*

- *para cada aresta e de P , que não é incidente a v_i ou v_j , temos que $s \cap e = \emptyset$*
- e
- *$s \subset P$ numa vizinhança de v_i ou de v_j .*

Triangulação de Polígonos: diagonais



Os predicados Left e LeftOn

- Uma recta pode ser determinada pelo **segmento orientado** ab .
Então:

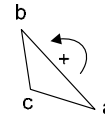
- Se um ponto c está à esquerda dessa recta \Rightarrow o terno (a, b, c) forma um circuito orientado positivamente (CCW)
 $\Rightarrow A(T(a, b, c)) > 0$

- Predicado **Left(a, b, c)** – verdadeiro se c está à esquerda da recta determinada pelo segmento orientado ab , falso em caso contrário

```
bool Left (a, b, c)
{
    return Area (T(a, b, c)) > 0;
}
```

- Predicado **LeftOn(a, b, c)** – verdadeiro se c está à esquerda ou sobre a recta determinada pelo segmento orientado ab , falso em caso contrário

```
bool LeftOn (a, b, c)
{
    return Area (T(a, b, c)) ≥ 0;
}
```



13

Triangulação de Polígonos: verificação de diagonal



- O seguinte algoritmo testa se um dado segmento é uma diagonal

Algoritmo Diagonal(P, v[i], v[j])

Entrada: um polígono $P = \{v[0], v[1], \dots, v[n-1]\}$ e dois vértices $v[i]$ e $v[j]$, $i \neq j$

Saída: TRUE se $s = v[i]v[j]$, é uma diagonal de P , FALSE caso contrário

FOR cada aresta(e) de P não incidente a $v[i]$ ou $v[j]$ DO

IF $e \cap s \neq \emptyset$ THEN return FALSE

IF $v[j]$ é convexo ($\text{LeftON}(v[i-1], v[i], v[i+1]) = \text{TRUE}$) THEN

return $(\neg \text{Left}(v[j], v[i], v[i-1])) \wedge \text{Left}(v[j], v[i], v[i+1]))$

ELSE

return $\neg(\text{Left}(v[i], v[j], v[i-1]) \wedge (\neg \text{Left}(v[j], v[i], v[i+1])))$

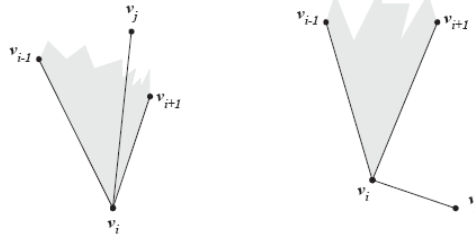
- **Análise:** A complexidade e tempo do **Algoritmo Diagonal** é determinada pela ciclo for i.e. é $O(n)$.
- **Teorema:** Seja P um polígono com n vértices e sejam u e v vértices de P . Então determinar se o segmento uv é diagonal leva tempo $O(n)$.

14

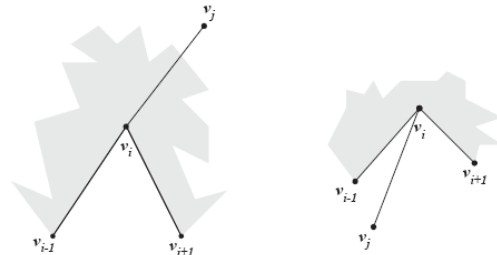
Triangulação de Polígonos



.....
IF **$v[i]$ é convexo** (LeftON($v[i-1]$, $v[i]$, $v[i+1]$)= TRUE) THEN
return (\neg Left($v[j]$, $v[i]$, $v[i-1]$)) \wedge Left($v[j]$, $v[i]$, $v[i+1]$)



ELSE (**$v[i]$ é reflexo**)
return \neg (Left($v[i]$, $v[j]$, $v[i-1]$) \wedge (\neg Left($v[j]$, $v[i]$, $v[i+1]$)))



15

Triangulação de Polígonos: Algoritmo Ingênuo N° 1



Algoritmo T1(P)

Entrada: um polígono $P = \{v_0, v_2, \dots, v_{n-1}\}$, $n > 3$

Saída: uma triangulação de P

WHILE não achou diagonal DO

Seja $v[i]v[j]$ um segmento candidato a diagonal

IF Diagonal($P, v[i], v[j]$) THEN

achou diagonal

Traçar a diagonal $v[i]v[j]$

Particione P em dois subpolígonos

$P_1 = \{v_0, \dots, v[i], v[j], v[j+1], \dots, v_{n-1}\}$

$P_2 = \{v[i], v[i+1], \dots, v[j-1], v[j]\}$

T1(P_1)

T1(P_2)

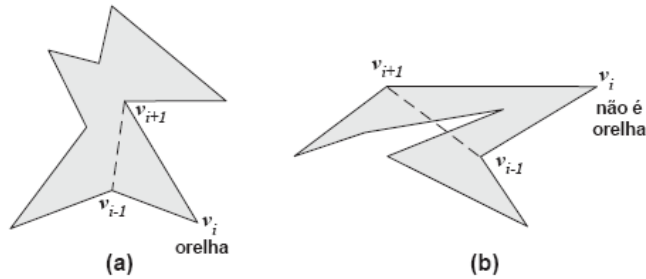
- **Análise:** Existem $\binom{n}{2} \Rightarrow O(n^2)$ candidatas a diagonal. Testar se um segmento é diagonal é $O(n)$. Repetir estas $O(n^3)$ operações elementares para cada uma das $n-3$ diagonais será um custo de $O(n^4)$

16

Triangulação de Polígonos: Teoremas das duas orelhas



- Diremos que três vértices consecutivos u, v, w de um polígono formam uma **orelha** se o segmento de recta vw é uma diagonal.
- Duas orelhas não se sobrepõem se os seus interiores são disjuntos.



17

Triangulação de Polígonos: Teoremas das duas orelhas



- **Teorema:** (Meister Two Ears Theorem) *Todo polígono com pelo menos 4 vértices possui pelo menos duas orelhas.*

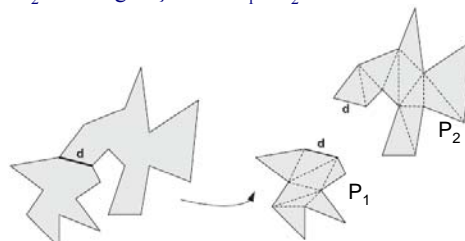


- **Teorema:** *Seja P um polígono com $n \geq 4$ vértices e T uma triangulação de P . Então pelo menos dois triângulos de T formam orelhas de P .*

Prova: (por indução no número de vértices de P)

Se $n = 4$, P – quadrilátero, os dois triângulos de T são orelhas de P .

Seja $n \geq 5$. Partimos P em dois polígonos P_1 e P_2 através de uma diagonal d de T . Sejam T_1 e T_2 as triangulações de P_1 e P_2



18

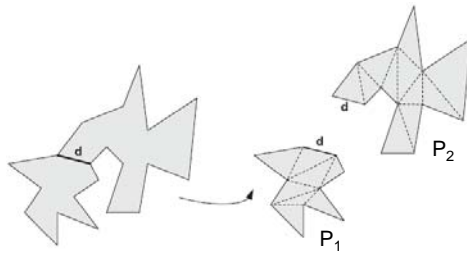
Triangulação de Polígonos: Teoremas das duas orelhas



- **Teorema:** *Seja P um polígono com $n \geq 4$ vértices e T uma triangulação de P . Então pelo menos dois triângulos de T formam orelhas de P .*

Prova (cont...):

A diagonal d não faz parte de pelo menos um dos triângulos de T_1 que formam orelhas de P_1 , e que portanto, também forma uma orelha de P . Analogamente, pelo menos um dos triângulos de P_2 forma uma orelha de P . Como estes triângulos são disjuntos, a prova do teorema está completa. ♦

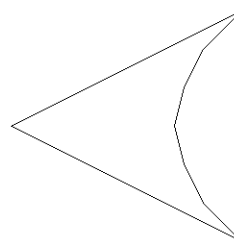
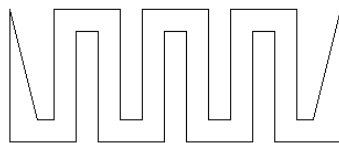


19

Triangulação de Polígonos: Teoremas das duas orelhas



- Exemplos de polígonos simples com “muitos” vértices e só duas orelhas



20

Triangulação de Polígonos: Algoritmo Ingênuo N° 2



- Podemos acelerar o Algoritmo T1(P) por um factor de n se explorarmos o *Teorema das duas Orelhas*.

Algoritmo T2(P) – Triangulação por corte de orelhas, 1975

Entrada: um polígono $P = \{v_0, v_2, \dots, v_{n-1}\}$, $n > 3$

Saída: uma triangulação de P

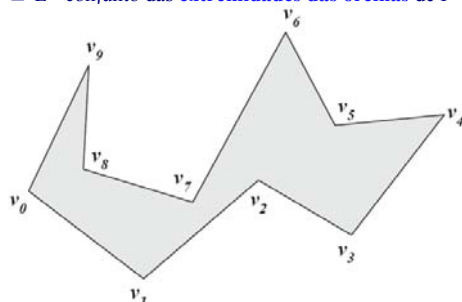
- WHILE $n > 3$ DO
 - Encontre $v[i]$ tal que $E := \Delta(v[i-1], v[i], v[i+1])$ é uma orelha
 - Traçar a diagonal $v[i-1]v[i+1]$
 - $P \leftarrow P - E$ /* corta orelha */
- Análise:** Verificar que um vértice de P é uma orelha é $O(n)$ (utilizando o algoritmo Diagonal. Então a linha 2 (localizar e verificar que um vértice é uma orelha) é no pior dos casos $O(n^2)$. Se o polígono estiver armazenado numa lista circular duplamente ligada, então a linha 3 é $O(1)$. Por tanto a complexidade de tempo deste algoritmo é $O(n^3)$

21

Triangulação de Polígonos: Exemplo de “corte de orelhas”



- Pela definição de orelha temos que:
 - Orelha – triângulo (T) formado por três vértices consecutivos de P tal que $T \subset P$.
 - Seja $T(v_{i-1}, v_i, v_{i+1})$ uma orelha de P , então v_i é chamado **extremidade de uma orelha**
- Denotemos por:
 - C – conjunto dos **vértices convexos** de P
 - R – conjunto dos **vértices côncavos** de P
 - E – conjunto das **extremidades das orelhas** de P



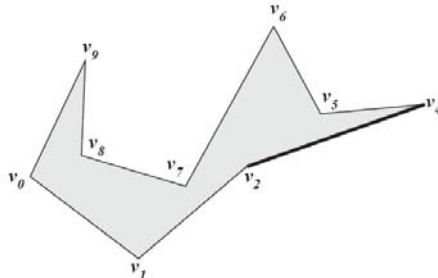
$$\begin{aligned} C &= \{v_0, v_1, v_3, v_4, v_6, v_9\} \\ R &= \{v_2, v_5, v_7, v_8\} \\ E &= \{v_3, v_4, v_6, v_9\} \end{aligned}$$

22

Triangulação de Polígonos: Exemplo de “corte de orelhas”

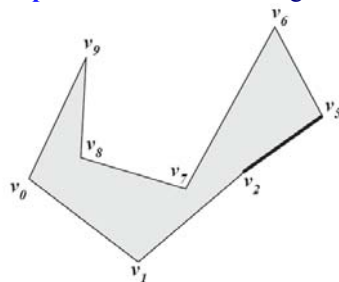


- 1º passo: Removemos a primeira orelha: $T(v_2, v_3, v_4)$



- Actualizamos C, R e E
 - $C = \{v_0, v_1, v_4, v_6, v_9\}$
 - $R = \{v_2, v_5, v_7, v_8\}$
 - $E = \{v_4, v_6, v_9\}$

- 2º passo: Removemos a seguinte orelha: $T(v_2, v_4, v_5)$



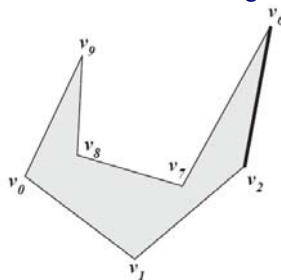
- Actualizamos C, R e E
 - $C = \{v_0, v_1, v_5, v_6, v_9\}$
 - $R = \{v_2, v_7, v_8\}$
 - $E = \{v_5, v_6, v_9\}$

23

Triangulação de Polígonos: Exemplo de “corte de orelhas”

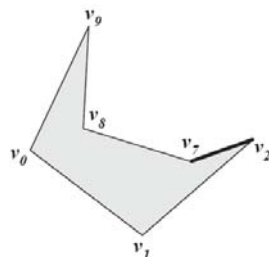


- 3º passo: Removemos a seguinte orelha: $T(v_2, v_5, v_7)$



- Actualizamos C, R e E
 - $C = \{v_0, v_1, v_2, v_6, v_9\}$
 - $R = \{v_2, v_7, v_8\}$
 - $E = \{v_4, v_6, v_9\}$

- 4º passo: Removemos a seguinte orelha: $T(v_2, v_6, v_7)$



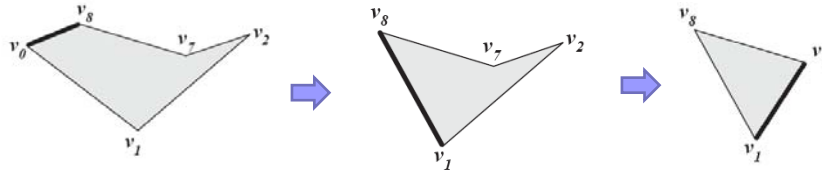
- Actualizamos C, R e E
 - $C = \{v_0, v_1, v_2, v_9\}$
 - $R = \{v_7, v_8\}$
 - $E = \{v_9, v_2\}$

24

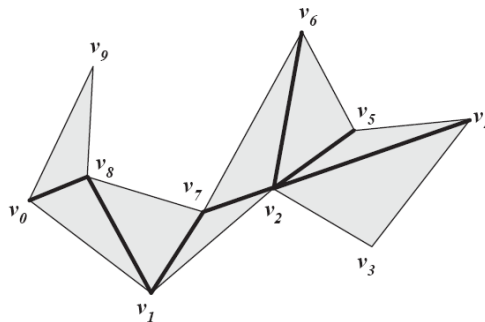
Triangulação de Polígonos: Exemplo de “corte de orelhas”



■ Próximos passos ...



■ Resultado final:



25

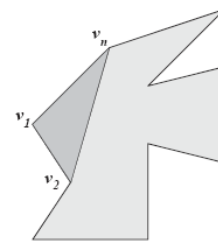
Triangulação de Polígonos: Algoritmo de Lennes, 1911



- Utiliza a técnica de **inserção recursiva de diagonais**

■ Ideias gerais:

- Procurar um vértice v_i que defina com os seus adjacentes (v_{i-1} e v_{i+1}) um ângulo interno convexo. **Então:**
 - Se o $T(v_{i-1}, v_i, v_{i+1})$ não contém outros vértices de P no seu interior \Rightarrow o segmento $v_{i-1}v_{i+1}$ define uma diagonal
 - Se existe pelo menos um vértice de P no interior de $T(v_{i-1}, v_i, v_{i+1})$ \Rightarrow o segmento que liga v_i ao vértice mais próximo dele (no interior de $T(v_{i-1}, v_i, v_{i+1})$) define uma diagonal.
- Após esta verificação o polígono fica dividido em dois: um triângulo e um polígono de $(n-2)$ lados ou dois polígonos de lados maiores ou iguais a 3 \Rightarrow **podemos aplicar o algoritmo recursivamente até obter somente triângulos**



26

Triangulação de Polígonos: Algoritmo de Lennes, 1911



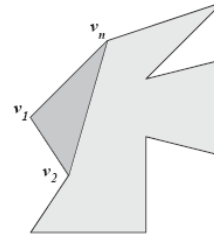
Algoritmo T3(P)

Triangulação por inserção recursiva de diagonais (Lennes, 1911)

Entrada: um polígono $P = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, $n > 3$

Saída: uma triangulação de P

1. Se P for triângulo, **Stop**
2. Senão, determinar um vértice (suponha sem perda da generalidade que seja v_1) tal $\angle v_n v_1 v_2$ seja convexo. Então
3. Se o conjunto V dos vértices de P que estão dentro do $T(v_n, v_1, v_2)$ for vazio então:
4. Faça $V_1 = \{v_1, v_2, v_n\}$ e $V_2 = \{v_2, v_3, \dots, v_n\}$
5. Senão, determinar o vértice $v_k \in V$ "mais próximo" de v_1
6. Faça $V_1 = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ e $V_2 = \{v_1, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n\}$
7. Aplique recursivamente o algoritmo a V_1 e V_2



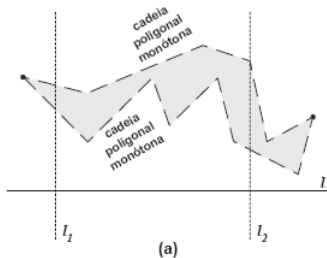
- **Análise:** Cada execução do passo 3 é $O(n)$ e gera uma das $(n-3)$ diagonais da triangulação. Logo o algoritmo é $O(n^2)$

27

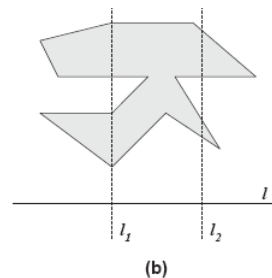
Triangulação de Polígonos Monótonos



- Um **polígono** diz-se **monótono** em relação à recta l se, para toda a recta l' perpendicular a l , a intersecção do polígono com l' é conexa, isto é, a intersecção é um segmento de recta, um ponto ou o conjunto vazio.
 - Ou ainda, um **polígono** diz-se **monótono** em relação à recta l se a sua fronteira for composta por duas curvas poligonais (ou cadeias) monótonas em relação à recta l .



Polígono **monótono** (em relação a l)



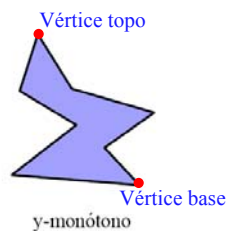
Polígono **não monótono** (em relação a l)

28

Triangulação de Polígonos Monótonos



- Um **polígono monótono** em relação ao eixo dos xx 's e em relação ao eixo dos yy 's diz-se **x -monótono** e **y -monótono**, respectivamente.
- Na prática a monotonia é usada apenas em relação aos eixos coordenados.
- A fronteira de um **polígono y -monótono** é composta por duas cadeias monótonas: a cadeia direita e a cadeia esquerda.
 - Cada cadeia tem como extremos o vértice mais baixo (**base**) e o vértice mais alto (**topo**) do polígono, e contém zero ou mais vértices entre estes extremos.

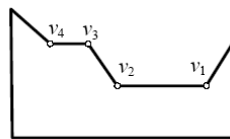
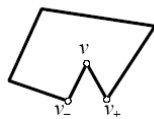


29

Triangulação de Polígonos Monótonos



- Uma **ponta interior** de um polígono é um vértice reflexo v cujos vértices adjacentes v_- e v_+ estão acima ou abaixo de v (pelo menos um deles tem de estar estritamente acima ou abaixo).



- **Lema:** *Um polígono é y -monótono se não possui pontas interiores.*
- **Teorema:** *Um polígono com n vértices pode ser particionado em polígonos y -monótonos em tempo $O(n \log n)$ por um algoritmo que usa espaço $O(n)$*

Nota: o algoritmo pode ser encontrado, por exemplo, em:

<http://www.ime.usp.br/~coelho/mac747/material.html>

30

Triangulação de Polígonos Monótonos



■ **Importante!!!**

- *Um facto fundamental do ponto de vista de algoritmos envolvendo polígonos y-monótonos é que os seus vértices podem ser ordenados em relação às suas y-coordenadas em tempo linear.*

Justificação:

- Para se obter uma ordenação u_1, \dots, u_n dos vértices de P em relação às suas y-coordenadas, podemos proceder da seguinte forma:
 - Encontrar um vértice mais alto e um vértice mais baixo de P . [Pode-se executar este passo em tempo $O(n)$, simplesmente percorrendo a lista de vértices de P]
 - Particionar $fr(P)$ em duas cadeias y-monótonas (a cadeia esquerda e a cadeia direita). [Este passo gasta tempo $O(1)$]
 - Intercalar (*merge*) as duas cadeias para formar uma lista dos vértices ordenados em relação às suas y-coordenadas. [O conhecido algoritmo de intercalação* gasta tempo $O(n)$]

* ver <http://www.ime.usp.br/~pf/algoritmos/aulas/mrgsrt.html>

31

Triangulação de Polígonos Monótonos



- Seja P um polígono **y-monótono** com n vértices. Assumimos que P é estritamente y-monótono.
 - ➔ Iremos sempre para baixo quando percorremos a cadeia poligonal esquerda ou direita de P , desde o vértice de maior y até ao de menor y .
- Propriedade importante dos polígonos monótonos que permitem simplificar a triangulação:
 - *podemos trabalhar em P desde cima até baixo em ambas as cadeias, adicionando diagonais sempre que seja possível.*
- O algoritmo de triangulação de polígonos monótonos utiliza uma estrutura de dados em forma de **pilha**
- Quando processamos um vértice adicionamos o maior número possível de diagonais deste vértice até os vértices que se encontram na pilha. Estas diagonais dividem P em triângulos

32



Triangulação de Polígonos Monótonos

Algoritmo T4(P) - Triangulação de polígonos monótonos

Entrada: um polígono $P = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, $n > 3$, y-monótono

Saída: uma triangulação de P

1. Ordenar os vértices $v[1], \dots, v[n]$ por ordem decrescente de y-coordenadas.
Sejam $u[1], \dots, u[n]$ os vértices nessa ordenação.
[Este passo gasta tempo $O(n)$, como vimos anteriormente]
2. Iniciar com a cadeia reflexa S com os dois vértices mais altos, ou seja, S (pilha) $\leftarrow (u[1]$ (base), $u[2]$ (topo))
3. FOR $i = 3, \dots, n$ DO
Sejam $s[1], \dots, s[t]$ os vértices em S da base até ao topo da pilha ($s[1]$ é o vértice mais alto da cadeia reflexa e $s[t]$ é o mais baixo).
Caso (a): $u[i]$ é adjacente a s_t , mas não é adjacente a $s[1]$.
Enquanto $t > 1$ e o ângulo $\angle u[i]s[t]s[t-1] < \pi$, traçar a diagonal $u[i]s[t-1]$, desempilhar $s[t]$ e diminuir t de uma unidade. O algoritmo usa o facto de que $\angle u[i]s[t]s[t-1] < \pi$ somente se:
(1) $u[i]$ está à direita do segmento $s[t-1]s[t]$ se $u[i]$ pertence à cadeia direita;
(2) $u[i]$ está à esquerda do segmento $s[t-1]s[t]$ se $u[i]$ pertence à cadeia esquerda.

33



Triangulação de Polígonos Monótonos

Algoritmo T4(P) - Triangulação de polígonos monótonos

Exemplo:

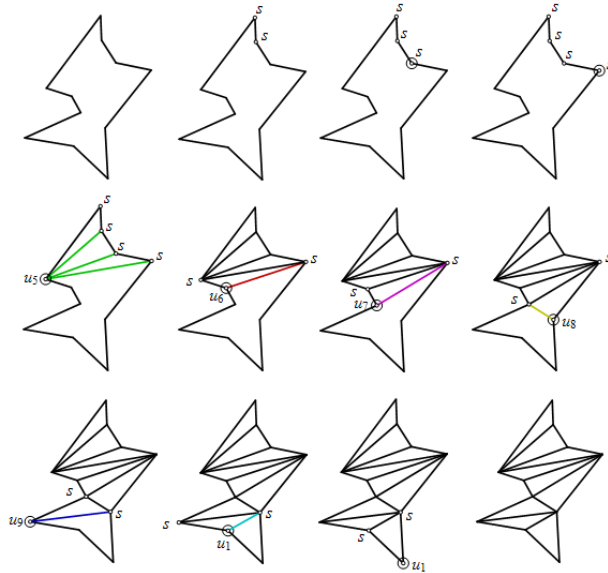
- Caso (b): $u[i]$ é adjacente a s_1 , mas não é adjacente a $s[t]$.
Traçar as diagonais $u[i]s[2], u[i]s[3], \dots, u[i]s[t]$. Desempilhe todos os vértices em S e empilhe $s[t]$ seguido de $u[i]$. (Note-se que o polígono determinado pelos vértices $u[i], s[1], \dots, s[t]$ possui uma única triangulação).
- Caso (c): u_i é adjacente a $s[1]$ e a $s[t]$.
Neste caso $u[i] = u[n]$ e o polígono P_{i-1} determinado pelos vértices $u[i], s[1], \dots, s[t]$ possui uma única triangulação. Traçar as diagonais $u[i]s[2], u[i]s[3], \dots, u[i]s[t-1]$ e parar.

34

Triangulação de Polígonos Monótonos

Algoritmo T4(P) - Triangulação de polígonos monótonos

Exemplo:



35

Triangulação de Polígonos Monótonos

Algoritmo T4(P) - Triangulação de polígonos monótonos

■ Análise da complexidade do algoritmo:

- O ciclo **for** é executado $n - 2$ vezes.
- Observação Importante:
 - Em cada execução do ciclo **for** são executadas no máximo duas operações **empilha**. Assim, o número total de operações **empilha** executadas pelo algoritmo durante toda a sua execução é limitado por $2n - 2$ incluindo os dois **empilha** executados no passo 2.
 - Portanto, como o número de execuções da operação **desempilha**, ao longo da execução do algoritmo, não pode exceder o número de operações **empilha**, o tempo total gasto pelo ciclo **FOR** é $O(n)$.

- **Teorema:** *Um polígono y-monótono com n vértices pode ser triangulado em tempo linear*

36

Triangulação de Polígonos Simples em $O(n \log n)$



Ideias do algoritmo:

- **Decompor o polígono dado em polígonos y-monótonos**, aplicando o algoritmo para partição de polígonos em partes monótonas;
 - **Triangular cada um dos polígonos y-monótonos** obtidos, aplicando o algoritmo triangular polígono y-monótonos.
- **Teorema:** *Um polígono simples com n vértices pode ser triangulado em tempo $O(n \log n)$ por um algoritmo que usa espaço $O(n)$*

37

O estudo das triangulações não fica por aqui ...



Running Time	Designers	Year	Technique
$O(n^2)$	<i>Lennes</i>	1911	Recursive diagonal insertion
$O(n^3)$	<i>Meisters</i>	1975	Ear cutting
$O(n \log n)$	<i>Garey, Johnson, Preparata & Tarjan</i>	1978	Decomposition into monotone pieces
$O(n \log n)$	<i>Chazelle</i>	1982	Divide & Conquer
$O(n + r \log r)$ where r is the # of reflex vertices of the Polygon	<i>Hertel & Mehlhorn</i>	1983	-
$O(n \log s)$ where s is the sinuosity of P	<i>Chazelle</i>	1983	-
$O(n \log \log n)$	<i>Tarjan & Van Wyk</i>	1987	Using involved data structures
$O(n(1 + t_0))$ where t_0 is the # of free triangles in the output triangulation.	<i>Toussaint</i>	1988	Sleeve-searching (Output sensitive)
$O(n^2)$	<i>ElGindy, Everett & Toussaint</i>	1990	Finding an ear in linear time via prune & search
$O(n)$	<i>Chazelle</i>	1990	-
$O(kn)$	<i>Kong, Everett & Toussaint</i>	1990	Graham Scan

38